

西安建筑科技大学

2020年攻读硕士学位研究生招生考试试题

(答案书写在本试题纸上无效。考试结束后本试题纸须附在答题纸内交回) 共4页

考试科目: _____ (874) 自动控制原理 _____

一、填空题 (共10题, 每空2分, 共30分)

- 1、反馈控制又称偏差控制, 其控制作用是通过_____ a _____与反馈量的差值进行的。
- 2、二阶系统当共轭复数极点位于 $\pm 45^\circ$ 线上时, 对应的阻尼比为_____ b _____。
- 3、若某系统的单位脉冲响应为 $g(t) = 10e^{-0.3t} + 4e^{-0.6t}$, 则该系统的传递函数 $G(s)$ 为_____ c _____。
- 4、根轨迹起始于_____ d _____, 终止于_____ e _____。
- 5、传递函数是指在_____ f _____初始条件下、线性定常控制系统的_____ g _____与_____ h _____之比。
- 6、对自动控制系统的基本要求可以概括为三个方面, 即: _____ i _____、快速性和_____ j _____。
- 7、PI控制规律的时域表达式是_____ k _____。PID控制规律的传递函数表达式是_____ l _____。
- 8、一阶系统时间常数越小, 它的响应速度越_____ m _____。
- 9、二次阻尼系统中, 最大超调量仅与_____ n _____相关。
- 10、运动控制系统中, 某环节以角速度 ω 为输入, 以转角 θ 为输出, 则这个装置可称为_____ o _____环节。

二、选择题 (共10题, 每题2分, 共20分)

- 1、下列哪种措施对提高系统的稳定性没有效果 ()。
A、增加开环极点 B、在积分环节外加单位负反馈
C、增加开环零点 D、引入串联超前校正装置
- 2、开环频域性能指标中的相角裕度 γ 对应时域性能指标 ()。
A、超调 $\sigma\%$ B、稳态误差 e_{ss} C、调整时间 t_s D、峰值时间 t_p

- 3、若某最小相位系统的相角裕度 $\gamma > 0^\circ$, 则下列说法正确的是 ()。

A、不稳定 B、只有当幅值裕度 $k_g > 1$ 时才稳定
C、稳定 D、不能用相角裕度判断系统的稳定性

- 4、下列哪种措施对改善系统的精度没有效果 ()。

A、增加积分环节 B、提高系统的开环增益K
C、增加微分环节 D、引入扰动补偿

- 5、已知系统的开环传递函数为 $\frac{50}{(2s+1)(s+5)}$, 则该系统的开环增益为 ()。

A、50 B、25 C、10 D、5

- 6、下列系统中属于不稳定的系统是 ()。

A、闭环极点为 $s_{1,2} = -1 \pm j2$ 的系统 B、闭环特征方程为 $s^2 + 2s + 1 = 0$ 的系统
C、阶跃响应为 $c(t) = 20(1 + e^{-0.4t})$ 的系统 D、脉冲响应为 $h(t) = 8e^{0.4t}$ 的系统

- 7、二阶系统中, 欠阻尼的是指阻尼比 ()。

A、 $\xi = 1$ B、 $\xi = 0.707$ C、 $\xi = 0$ D、 $\xi < 1$

- 8、0.01的分贝值为 ()。

A、2 B、-2 C、-40 D、40

- 9、已知负反馈系统的开环传递函数为 $G(s) = \frac{2s+1}{s^2+6s+100}$, 则该系统的闭环特征方程为 ()。

A、 $s^2 + 6s + 100 = 0$ B、 $(s^2 + 6s + 100) + (2s + 1) = 0$
C、 $s^2 + 6s + 100 + 1 = 0$ D、与是否为单位反馈系统有关

- 10、系统特征方程为 $D(s) = s^3 + 2s^2 + 3s + 6 = 0$, 则系统 ()

A、稳定 B、单位阶跃响应曲线为单调指数上升
C、临界稳定 D、右半平面闭环极点数 $Z = 2$

三、(共 20 分) 已知系统的结构如图 1 所示

- (1) 输入信号为单位斜坡函数，求系统的稳态误差(10 分)。
- (2) 分析能否通过调节增益 k ，使稳态误差小于 0.2 (10 分)。

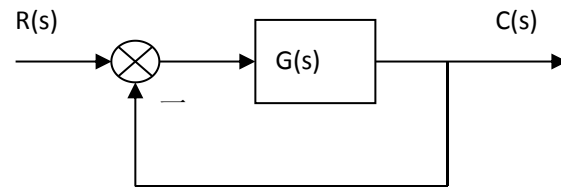


图 1

四、(共 15 分) 已知某系统满足的微分方程组为

$$\begin{cases} e(t) = 10r(t) - b(t) \\ 6\frac{dc(t)}{dt} + 10c(t) = 20e(t), \\ 20\frac{db(t)}{dt} + 5b(t) = 10c(t) \end{cases}$$

- (1) 试画出系统结构图 (10 分)。
- (2) 求传递函数 $C(s)/R(s)$ (5 分)。

五、(共 20 分) 设系统闭环传递函数 $\Phi(s) = \frac{C(s)}{R(s)} = \frac{1}{T^2s^2 + 2\xi Ts + 1}$ ，试求：

- (1) $\xi = 0.2$ ； $T = 0.08s$ ； $\xi = 0.8$ ； $T = 0.08s$ 时单位阶跃响应的超调量 $\sigma\%$ 、调节时间 t_s 及峰值时间 t_p 。(7 分)
- (2) $\xi = 0.4$ ； $T = 0.04s$ 和 $\xi = 0.4$ ； $T = 0.16s$ 时单位阶跃响应的超调量 $\sigma\%$ 、调节时间 t_s 和峰值时间 t_p 。(7 分)
- (3) 根据计算结果，讨论参数 ξ 、 T 对阶跃响应的影响。(6 分)

六、(共 15 分) 设某单位负反馈系统的开环传递函数为 $G(s) = \frac{K}{s(s+1)(s+5)}$

- (1) 试确定系统稳定时 K 的取值范围 (10 分)。
- (2) 若要求系统的闭环特征根均位于 $s=-0.1$ 垂线之左，试确定 K 的取值范围 (5 分)。

七、(共 15 分) 图 2 所示无源校正网络

- (1) 求其微分方程。(10 分)
- (2) 求传递函数。(5 分)

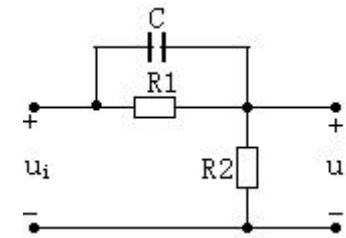


图 2

八、(共 15 分) 设单位反馈系统的开环传递函数为： $G(s) = \frac{K}{s(s+25)}$ ，要求静态速度误差系数

$K_v = 100$ ，相位裕度 $\geq 45^\circ$ ，采用串联滞后校正，试确定校正装置的传递函数。 $(G_c(s) = \frac{1+bTs}{1+Ts}$ ， $b < 1$ 。确定 ω_c' 时， Δ 取 6°)